

# 模拟编程篇

**BY\_JC/HC**

**2022-05-20**

## VIS: 双路电压电流源

V1 版本 ±50V/±500MA

V2 版本 ±50V/±1000MA (DEBUG 模式 500MA 以上不可持续 5S 以上)

### 1、SET-FORCE 指令

#### 并行指令

函数原型 **1**: void SET\_VIS\_P(int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit);

int iPath : 第几路多 SITE 施加: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE  
4SITE\_A+B 取值范围为 1~2

int Mode : VIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value : 钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

例:

#### FVMI

```
SET_VIS_P(1,FVMI,5,V,20,MA);
```

释: VIS 通道 1,加 5V 电压,电流钳位 20MA,3V 以上默认为 50V 档位

例:

#### FIMV

```
SET_VIS_P(1,FIMV,1,MA,2,V,10);
```

释: VIS 通道 1,加 1MA 电流,电压钳位 10V

函数原型 **2**: void SET\_VIS\_P(int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit, double Vrange );

int iPath : 第几路多 SITE 施加: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE , 4SITE  
取值范围为 1~2

int Mode : VIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value : 钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

int Vrange : Vrange 是一个用于选择施加指定量程

Vrange=0 时根据 Value 的值自动选择加压量程。

Vrange>0 时：在 FIMV 方式根据 Vrange 选择加流量程，单位与指令中的 Value\_Unit 一致。在 FVMI 方式根据 Vrange 选择加压量程，单位与指令中的 Value\_Unit 一致。本指令在 FVMI 方式下量程设置与 SET\_VIS\_RANGE 指令设置无关

例: **FVMI**

```
SET_VIS_P(1,FVMI,5,V,20,MA,20);
```

释: VIS 通道 1,加 5V 电压,电流钳位 20MA,指定 20V 电压档

例: **FIMV**

```
SET_VIS_P(1,FIMV,15,MA,2,V,20);
```

释: VIS 通道 1,加 1MA 电流,电压钳位 10V,指定 20MA 电流档

### 单测指令

函数原型: void SET\_VIS 或 VISN(int iMeasNo, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit);

int iMeasNo : 设置第几路施加, 范围 1-8

int Mode : VIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value : 钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

例: **FVMI**

```
SET_VIS 或 VISN(7,FVMI,5,V,20,MA);
```

释: VIS 通道 7,加 5V 电压,电流钳位 20MA

例: **FIMV**

```
SET_VIS 或 VISN(1,FIMV,1,MA,10,V);
```

释: VIS 通道 1,加 1MA 电流,电压钳位 10V

## 2、SET-MEASURE

### 并行指令

函数原型: `double VIS_MEASURE_P (int iPath, unsigned int tDelay);`

int iPath: 第几路多 SITE 测试, 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1~2。

int tDelay: 测量延时, 单位毫秒

例: `VIS_MEASURE_P(1,5);`

释: VIS 通道 1 测量, 5MS 测量延迟

## 单测指令

函数原型: `VIS 或 VISN_MEASURE (int nVis, unsigned int tDelay)`

Int nVis: 指定测量第几路, 范围 1-8。

int tDelay: 测量延时, 单位毫秒

返回测量值单位: 电压值为 V, 电流值为 A

例: **FVMI**

```
SET_VIS_P(1,FVMI,5,V,20,MA);
```

```
VIS_MEASURE_P(1,5);
```

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MeasureI[j]=GET_DATA(j);
```

**FIMV**

```
SET_VIS_P(1,FIMV,100,MA,2,V);
```

```
VIS_MEASURE_P(1,5);
```

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MeasureV[j]=GET_DATA(j);
```

## 3、CONDITIONS 指令

### 并行指令

函数原型: `void CONDITIONS_VIS_P ( int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value_Unit, double Clamp_Value, unsigned int Clamp_Unit);`

int iPath: 第几路多 SITE 测试: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1~2

int Mode: VIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value: 施加值

int Value\_Unit: 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value: 钳位值

int Clamp\_Unit : 施加箝位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

例: CONDITIONS\_VIS\_P(1,FVMI,1,V,2,MA);

释: VIS 通道 1,加压 1V,钳位 2MA,只设条件不输出

## 单测指令

函数原型: void CONDITIONS\_VISN (int iMeasNo, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit);

int iMeasNo : 设置第几路施加, 范围 1-8

int Mode : VIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value : 钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

例: CONDITIONS\_VISN(8,FVMI,1,V,2,MA);

释: VIS 通道 8,加压 1V,钳位 2MA,只设条件不输出

## 4、CONDITIONS-MEASURE

### 并行指令

函数原型: double MEASURE\_VIS\_P (int iPath, unsigned int tDelay);

int iPath: 第几路多 SITE 测试: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE 或 4SITE\_A+B 取值范围为 1~2

int tDelay : 测量延时, 单位毫秒

例: MEASURE\_VIS\_P(1,5);

释: 输出 CONDITIONS 指令的设置条件,VIS 通道 1 测试,5MS 测量延迟,之后自动断开输出

### 单测指令

函数原型: MEASURE\_VISN (int nVis, unsigned int tDelay);

int nVis : 指定测量第几路, 范围 1-8

int tDelay : 测量延时, 单位毫秒

例：MEASURE\_VISN(1,5);

释：输出 CONDITIONS 指令的设置条件,VIS 通道 1 测试,5MS 测量延迟,之后自动断开输出

解释：VIS 通道 1,输出上边的 CONDITIONS-FVMI 或 FIMV 测量后断开输出

例：FIMV

```
CONDITIONS_VIS_P(1,FIMV,10,MA,2,V);
MEASURE_VIS_P(1,5);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureV[j] = GET_DATA(j);
```

FVMI

```
CONDITIONS_VIS_P(1,FVMI,2,V,10,MA);
MEASURE_VIS_P(1,5);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureI[j] = GET_DATA(j);
```

## LVIS: 四路电压电流源

V1 版本 ±24V/±250MA

V2 版本 ±24V/±1000MA (DEBUG 模式 500MA 以上不可持续 5S 以上)

### 1、SET-FORCE 指令

#### 并行指令

函数原型 1: void SET\_LVIS\_P(int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit);

int iPath :第几路多 SITE 施加: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE

4SITE\_A+B 取值范围为 1~2

int Mode : LVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value : 钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

例: FVMI

```
SET_LVIS_P(1,FVMI,5,V,20,MA);
```

释: LVIS 通道 1,加 5V 电压,电流钳位 20MA,3V 以上默认为 24V 档位

**例: FIMV**

SET\_LVIS\_P(1,FIMV,1,MA,2,V,10);

释: LVIS 通道 1,加 1mA 电流,电压钳位 10V

函数原型 **2**: void SET\_LVIS\_P(int iPath,unsigned int Mode, double Value,unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit, double Vrange );

int iPath :第几路多 SITE 施加: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE , 4SITE 取值范围为 1~2

int Mode : LVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value :钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

int Vrange : Vrange 是一个用于选择施加指定量程

Vrange=0 时根据 Value 的值自动选择加压量程。

Vrange>0 时: 在 FIMV 方式根据 Vrange 选择加流量程, 单位与指令中的 Value\_Unit 一致。在 FVMI 方式根据 Vrange 选择加压量程, 单位与指令中的 Value\_Unit 一致。本指令在 FVMI 方式下量程设置与 SET\_LVIS\_RANGE 指令设置无关

**例: FVMI**

SET\_LVIS\_P(1,FVMI,5,V,20,MA,20);

释: LVIS 通道 1,加 5V 电压,电流钳位 20MA,指定 20V 电压档

**例: FIMV**

SET\_LVIS\_P(1,FIMV,15,MA,2,V,20);

释: LVIS 通道 1,加 1mA 电流,电压钳位 10V,指定 20MA 电流档

**单测指令**

函数原型: void SET\_LVIS(int iMeasNo, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit);

int iMeasNo : 设置第几路施加, 范围 1-8

int Mode : LVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value :钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

**例: FVMI**

释: SET\_LVIS(7,FVMI,5,V,20,MA);  
LVIS 通道 7,加 5V 电压,电流钳位 20MA

例: **FIMV**

释: SET\_LVIS(1,FIMV,1,MA,10,V);  
LVIS 通道 1,加 1MA 电流,电压钳位 10V

## 2、SET-MEASURE

### 并行指令

函数原型: double LVIS\_MEASURE\_P (int iPath, unsigned int tDelay);

int iPath: 第几路多 SITE 测试, 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1~2。

int tDelay: 测量延时, 单位毫秒

例: LVIS\_MEASURE\_P(1,5);

释: LVIS 通道 1 测量,5MS 测量延迟

### 单测指令

函数原型: LVIS\_MEASURE (int nLVis,unsigned int tDelay)

Int nLVis : 指定测量第几路, 范围 1-8

int tDelay : 测量延时, 单位毫秒

返回测量值单位: 电压值为 V,电流值为 A

例: **FVMI**

```
SET_LVIS_P(1,FVMI,5,V,20,MA);
LVIS_MEASURE_P(1,5);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureI[j]=GET_DATA(j);
```

**FIMV**

```
SET_LVIS_P(1,FIMV,100,MA,2,V);
LVIS_MEASURE_P(1,5);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureV[j]=GET_DATA(j);
```

### 3、CONDITIONS 指令

#### 并行指令

函数原型: void CONDITIONS\_LVIS\_P ( int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit);

int iPath: 第几路多 SITE 测试: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1~2

int Mode: LVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value: 施加值

int Value\_Unit: 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value: 钳位值

int Clamp\_Unit: 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

例: CONDITIONS\_LVIS\_P(1,FVMI,1,V,2,MA);

释: LVIS 通道 1, 加压 1V, 钳位 2MA, 只设条件不输出

#### 单测指令

函数原型: void CONDITIONS\_LVIS (int iMeasNo, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit);

int iMeasNo: 设置第几路施加, 范围 1-8

int Mode: LVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value: 施加值

int Value\_Unit: 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value: 钳位值

int Clamp\_Unit: 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/UA

例: CONDITIONS\_LVIS(8,FVMI,1,V,2,MA);

释: LVIS 通道 8, 加压 1V, 钳位 2MA, 只设条件不输出

### 4、CONDITIONS-MEASURE

#### 并行指令

函数原型: double MEASURE\_LVIS\_P (int iPath, unsigned int tDelay);

int iPath: 第几路多 SITE 测试: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE 或 4SITE\_A+B 取值范围为 1~2

int tDelay : 测量延时, 单位毫秒

例: MEASURE\_LVIS\_P(1,5);

释: 输出 CONDITIONS 指令设置条件,LVIS 通道 1 测试,5MS 测量延迟,之后自动断开输出

## 单测指令

函数原型: MEASURE\_LVIS (int nLVis, unsigned int tDelay);

int nLVis : 指定测量第几路, 范围 1-8

int tDelay : 测量延时, 单位毫秒

例: MEASURE\_LVIS(1,5);

释: 输出 CONDITIONS 指令设置条件,LVIS 通道 1 测试,5MS 测量延迟,之后自动断开输出

例 : **FIMV**

```
CONDITIONS_LVIS_P(1,FIMV,10,MA,2,V);
MEASURE_LVIS_P(1,5);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureV[j] = GET_DATA(j);
```

**FVMI**

```
CONDITIONS_LVIS_P(1,FVMI,2,V,10,MA);
MEASURE_LVIS_P(1,5);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureI[j] = GET_DATA(j);
```

## PVIS(VI5A): 单路功率电压电流源

±50V/±10A (500MA 以上持续 120MS 左右自动断开输出)

### 1、SET\_FORCE 指令

#### 并行指令

函数原型: void SET\_VI5A\_P(int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit, int iKac, int iKzj, int Time\_Value);

int iPath: 第几路功率源,多 SITE 施加:1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~2、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1。

int Mode: PVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value: 施加值(常数或函数)

int Value\_Unit: 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value: 钳位值

int Clamp\_Unit: 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/U

int iKac: 保留, 设为 0

int iKz: iKz > 3 时: 为量程选择 在加流方式根据 iKz 选择加流量程, 单位与指令中的 Value\_Unit 一致。在加压方式根据 iKz 选择加压量程, 单位与指令中的 Value\_Unit 一致。本指令在加压方式下量程设置与 SET\_VI5A\_RANGE 指令设置无关

int Time\_Value: 施加的持续时间, 除 0 表示直流外, 其它毫秒为单位的时间值

## FVMI

例 1: SET\_VI5A\_P(1,FVMI,5,V,20,MA,0,0,0);

释: PVIS 通道 1,施加 5V 电压,电流钳位 20MA

例 2: SET\_VI5A\_P(1,FVMI,5,V,20,MA,0,10,500);

释: PVIS 通道 1,施加 5V,钳位 20MA,指定 10V 量程,持续 500MS

## FIMV

例 3: SET\_VI5A\_P(1,FIMV,5,MA,2.0,V,0,0,0);

释: PVIS 通道 1,施加 5MA 电流,电流钳位 2V

例 4: SET\_VI5A\_P(1,FIMV,5,MA,2.0,V,0,10,500);

释: PVIS 通道 1,施加 5MA 电流,电流钳位 2V,指定 10MA 电流量程,持续 500MS

## 单测指令

函数原型:SET\_VI5A (int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit, int iKac, int iKzj, int Time\_Value);

int iPath: 指定第几路功率源,取值范围为 1~4。

int Mode: PVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value: 施加值

int Value\_Unit: 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value: 钳位值

int Clamp\_Unit: 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/U

int iKac: 保留, 设为 0

int iKz: 保留, 设为 0

int Time\_Value: 施加的持续时间, 除 0 表示直流外, 其它毫秒为单位的时间值。

### FVMI

例 1: SET\_VI5A(1,FVMI,5,V,20,MA,0,0,0);

释: PVIS 通道 1,施加 5V 电压,电流钳位 20MA

例 2: SET\_VI5A(1,FVMI,5,V,20,MA,0,0,500);

释: PVIS 通道 1,施加 5V,钳位 20MA,持续 500MS

### FIMV

例 3: SET\_VI5A(1,FIMV,5,MA,2.0,V,0,0,0);

释: PVIS 通道 1,施加 5MA 电流,电流钳位 2V

例 4: SET\_VI5A(1,FIMV,5,MA,2.0,V,0,0,500);

释: PVIS 通道 1,施加 5MA 电流,电流钳位 2V,持续 500MS

## 2、SET-MEASURE

### 并行指令

函数原型: double VI5A\_MEASURE\_P (int iPath, unsigned int tDelay);

int iPath: 第几路多 SITE 测试: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~2、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1

int tDelay: 测量延时, 单位毫秒

例: VIN5A\_MEASURE\_P(1,5);

释: PVIS 通道 1 测量,5MS 测量延迟

### FVMI

```
SET_VI5A_P(1,FVMI,5,V,2.0,MA,0,0,0);
```

```
VIN5A_MEASURE_P(1,5);
```

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MeasureI[j]=GET_DATA(j);
```

### FIMV

```
SET_VI5A_P(1,FIMV,5,MA,2.0,V,0,0,0);
```

```
VIN5A_MEASURE_P(1,5);
```

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MeasureV[j]=GET_DATA(j);
```

**单测指令**

函数原型： `double VIS5A_MEASURE_P (int iPath, unsigned int tDelay);`

int iPath:指定第几路功率源,取值范围为 1~4

int tDelay:测量延时, 单位毫秒

例： `VIN5A_MEASURE(1,5);`

释： PVIS 通道 1 测量,5MS 测量延迟

**3、CONDITIONS****并行指令**

函数原型： `CONDITIONS_VI5A_P(int iPath, unsigned int Mode, double Value, unsigned int Value_Unit, double Clamp_Value, unsigned int Clamp_Unit, int iKzj);`

int iPath: 第几路功率源,多 SITE 施加: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~2、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1。

int Mode : PVIS 工作模式 FVMI/FIMV

double Value : 施加值

int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA

double Clamp\_Value : 钳位值

int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/U

int iKz: 保留, 设为 0

例:

**FVMI**

```
CONDITIONS_VI5A_P(1,FVMI,1,V,100,MA,0);
```

**FIMV**

```
CONDICTIONS_VI5A_P(1,FIMV,100,MA,1,V,0);
```

**单测指令**

函数原型： `CONDITIONS_VIN5A(int iPath, unsigned int Mode, double Value,`

unsigned int Value\_Unit, double Clamp\_Value, unsigned int Clamp\_Unit, int iKz);

int iPath: 第几路功率源,取值范围为 1~4  
 int Mode : PVIS 工作模式 FVMI/FIMV  
 double Value : 施加值  
 int Value\_Unit : 施加值单位: V: V/MV/UV I:A/MA/UA  
 double Clamp\_Value : 钳位值  
 int Clamp\_Unit : 施加钳位值单位: V: V/MV I:A/MA/U  
 int iKz: 保留, 设为 0

例:

**FVMI**

```
CONDITIONS_VIN5A(1,FVMI,1,V,100,MA,0);
```

**FIMV**

```
CONDITIONS_VIN5A(1,FIMV,100,MA,1,V,0);
```

## 4、CONDITIONS-MEASURE

### 并行指令

函数原型: double MEASURE\_VIN5A\_P (int iPath, unsigned int tDelay);

int iPath: 第几路多 SITE 测试: 1SITE 或 2SITE\_A+B 取值范围为 1~4、2SITE 或 4SITE 取值范围为 1~2

int tDelay : 测量延时, 单位毫秒

例: **FVMI**

```
CONDITIONS_VI5A_P(1,FVMI,1,V,100,MA,0);
MEASURE_VIN5A_P(1,10);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureI[j] = GET_DATA(j);
```

**FIMV**

```
CONDITIONS_VI5A_P(1,FIMV,100,MA,1,V,0);
MEASURE_VIN5A_P(1,10);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureV[j] = GET_DATA(j);
```

### 单行指令

---

函数原型: double MEASURE\_VIN5A (int iPath, unsigned int tDelay);

int iPath: 范围为 1~4

int tDelay: 测量延时, 单位毫秒

例: **FVMI**

```
CONDITIONS_VIN5A(1,FVMI,1,V,100,MA,0);
MEASURE_VIN5A(1,10);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureI[j] = GET_DATA(j);
```

**FIMV**

```
CONDITIONS_VIN5A(1,FIMV,100,MA,1,V,0);
MEASURE_VIN5A(1,10);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureV[j] = GET_DATA(j);
```

---

以下篇幅指令仅以例程形式说明，不展示函数原型

---

## DVM:四路直流数字电压表

±50V 电压测量

---

### 1、常规测量

并行指令: DVM\_MEASURE\_P(1,5,V,10);

单测指令: DVM\_MEASURE(1,5,V,10);

解释: DVM 通道 1 测量,5V 电压档位,10mS 测量延迟

例:

```
DVM_MEASURE_P(1,5,V,10);
for(j=0;j<iNum;j++)
MeasureV[j] = GET_DATA(j);//单位 V
```

### 2、DIFF 测量

并行指令: DVM\_DIFF\_MEASURE\_P(2,5,V,10);

单测指令: DVM\_DIFF\_MEASURE(2,5,V,10);

解释: DVM 通道 2,5V 档位测量,10mS 前后的电压差

---

## TMU: 四路时间测量单元

10M 内, 20nS~40S, TG±10V

---

并行指令\_P

单测指令无\_P

### 1、频率测量

例:

```
MEASURE_PERIOD_P(T1,2,V,5,10,0);
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MEASURE_F[j]=GET_DATA(j);//单位 HZ
```

解释: TMU 通道 1,TG2V,测 5 个周期,10mS 测量延迟,0=慢速测量,1=快速测量

## 2、周期测量

例:

```
MEASURE_TIME_P(T1,POS,2,V,T1,POS,2,V,10,1);
```

或 MEASURE\_TIME\_P(T1,NEG,2,V,T1,NEG,2,V,10,1);

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MEASURE_T[j]=GET_DATA(j);//单位 S
```

解释: TMU 通道 1,上升沿或下降沿 TG2V,10mS 测量延迟,0=慢速测量,1=快速测量

## 3、高电平脉宽测量

例:

```
MEASURE_TIME_P(T1,POS,2,V,T1,NEG,2,V,10,1);
```

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MEASURE_H[j]=GET_DATA(j);//单位 S
```

解释: TMU 通道 1,上升沿 TG2V,下降沿 TG2V,10mS 测量延迟,0=慢速测量,1=快速测量

## 4、低电平脉宽测量

例:

```
MEASURE_TIME_P(T1,NEG,2,V,T1,POS,2,V,10,1);
```

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MEASURE_L[j]=GET_DATA(j);//单位 S
```

解释: TMU 通道 1,下降沿 TG2V,上升沿 TG2V,10mS 测量延迟,0=慢速测量,1=快速测量

## 5、单次触发时间测量,该指令适用并行测试,无单测指令

例: ①测一个电源的上升沿

```
TMU_TIME_SET(T1,POS,0.5,V,T1,POS,8.5,V,1);
```

```
TMU_CONNECT (20); //Delay20mS,
```

```
SET_VIS_P(1,FVMI,9,V,20,MA); //CONNECT TO T1 触发点
```

```
TMU_READ_TIME (10); //数据读取前的等待时间 10mS
```

```
for(j=0;j<iNum;j++)
```

```
MeasureU[j] =GET_DATA(j);
```

②测两个通道的传输延迟

---

```

    TMU_TIME_SET(T1,POS,4,V,T2,NEG,10,V,0);//T1 通道上升, T2 通道下降
或 TMU_TIME_SET(T1,POS,4,V,T2,POS,10,V,0);//T1 通道上升, T2 通道上升
或 TMU_TIME_SET(T1,NEG,4,V,T2,POS,10,V,0);//T1 通道下降, T2 通道上升
或 TMU_TIME_SET(T1,NEG,4,V,T2,NEG,10,V,0);//T1 通道下降, T2 通道下降
    TMU_CONNECT(20);//Delay20mS,
    SET_VIS_P(2,FVMI,5,V,20,MA);//CONNECT TO T1 触发点
    Delay(20);
    TMU_READ_TIME(10);//数据读取前的等待时间 10mS
    for(j=0;j<iNum;j++)
    MeasureD[j] =GET_DATA(j);

```

---

## HVIS:单路程控高压源

1000V/10MA

---

```
SET_HVIS (FVMI, 500,V,20,UA);
```

解释: 设置高压 HVIS\_FVMI 模式 500V,20UA 电流档

```
SET_HVIS (FVMI, 500,V,0,UA,800,V);
```

解释: 设置高压 HVIS\_FVMI 模式 500V,0UA 电流档,800V 档位

```
SET_HVIS (FIMV, 250,UA,700,V);
```

解释: 设置高压 HVIS\_FIMV 模式 250uA,700V 钳位电压

```
SET_HVIS_ZERO ();
```

解释: 保留 HVIS 输出条件设置,仅仅对外输出 0

例: 测量 MOS 耐压 BVDSS,IDSS

```
SET_HVIS(FIMV,250,UA,900,V);
```

```
Delay(50);
```

```
Vdss[0] =MEASURE_HVIS();
```

```
SET_HVIS_ZERO ();
```

```
SET_HVIS(FVMI,600,V,50,UA);
```

```
Delay(50);
```

```
Idss[0] =MEASURE_HVIS()*1e6;
```

```
CLEAR_HVIS();
```

---

## AS: 双路交流电压源

1HZ~200KHZ

### 正弦波

```
SET_AS_P(1, 5, V, 1000);
```

解释: AS 通道 1,输出 5V 均方根值,1000HZ 的正弦波

### 方波

```
SET_AS_SQUARE_P(1,5,V,1000);
```

解释: AS 通道 1,低 0V,高 5V,频率 1KHZ 的方波,AS 方波低不过 0 点

例: 测试音频功放 IC 的波形输出,失真度 THD,平均值(均方根值 RMS),功率 PO

主函数上边需增加如下额外函数:

```
// Nunmax
```

```
double cos_part[512][512]={0};
```

```
double sin_part[512][512]={0};
```

```
double fValue[600][4],Vrms[4];
```

```
bool flag=true;
```

```
void CLOSE_DIFF_CHANNEL()
```

```
{
```

```
    CLOSE_RELAY("97,98");//97 98 (AVM1,3 通道) ,102 103(AVM2,4 通道)
```

```
}
```

```
void SIN_COS() //初始化 DFT 计算时 SIN 和 COS 函数值
```

```
{
```

```
    int i,n,N=512;
```

```
    for(i=0; i<N; i++)
```

```
    {
```

```
        for(n=0; n<N; n++)
```

```
        {
```

```
            cos_part[i][n] = cos(2*3.1415926535/N*i*n);
```

```
            sin_part[i][n] = sin(2*3.1415926535/N*i*n);
```

```
        }
```

```
    }
```

```
}
```

```
void thd_start_adrr(double (*fValue)[4],int *adrr_start,int math_long)
```

```

{
double V1[200];
int iNum= WORD(GET_DATA(5));
for(int j=0;j<iNum;j++)
{
for(int i=0;i<math_long;i++)
V1[i]=fValue[i][j];
if((V1[0]>0)&&(V1[int(20)]>0))
{
for(i=1;i<math_long;i++)
{
if((V1[i+1]<V1[i])&&(V1[i+1]>0))
break;
}
}
if((V1[0]>0)&&(V1[10]<0))
{
for(i=1;i<math_long;i++)
{
if((V1[i+1]>V1[i])&&(V1[i+1]<0))
break;
}
}
if(V1[0]<0)
{
for(i=1;i<math_long;i++)
{
if((V1[i+1]<V1[i])&&(V1[i+1]>0))
break;
}
}
adrr_start[j]=i;
}
}

```

主函数体内 THD /VRMS /PO 测量指令:

```

SET_AS_P(1,200,MV,1000);//AS 产生输入幅度 200mV RMS、1KHZ 正弦波
Delay(60);
//RMS
MAT_DVM_MEASURE_P(1,5,V,5,(Nunmax+start_long),100000,fValue);
for(j=0;j<iNum;j++)

```

```

Vrms[j]=VRMS(fValue,Nunmax,j);
if(!SHOW_RESULT("VRMS_AB",Vrms,"V",3.2,2.5,6))
    return;
//THD%
thd_start_adrr(fValue,adrr_start,start_long);
DFT(fValue, Nunmax, cos_part,sin_part,&thd[0],adrr_start);
if(!SHOW_RESULT("THD_%",thd,"%",0.5,0,5))
    return;
//THD_dB
for(j=0;j<iNum;j++)
thd[j]=20*log10(thd[j]/100);

if(!SHOW_RESULT("THD_dB_AB",thd,"dB",-28,No_LoLimit,6))
    return;
//PO
for(j=0;j<iNum;j++)
PO[j]=Vrms[j]*Vrms[j]/8;//8 欧姆负载
if(!SHOW_RESULT("Po_AB",PO,"W",2,0,6))
    return;

SET_AS_P(1,0,V,1000);

```

## 其他指令以及应用场合

### 继电器指令

- 特殊说明：**
- ①继电器\_P 指令自动映射关系为 1-49,2-50,3-51 直到 48-96
  - ②单测试头模式下继电器操作无自动映射,一般不写\_P 指令 SET\_RELAY\_P("1"), 而是分开写实际动作的继电器,SET\_RELAY("1")
  - ③继电器指令内的参数为字符串,如需继电器控制位为变量必须进行格式转换

例： 变量操作继电器

```

CString str1;//定义字符串
str1.Format("%d,%d,%d,%d",A,B,C,D); //变量转换成字符串格式
Delay(1);
CLOSE_RELAY(str1); //操作字符串
Delay(5);
CLEAR_RELAY(str1); //操作字符串
Delay(5);

```

### 1、继电器 SET\_RELAY 指令

例：闭合 RELAY 1-5  
 SET\_RELAY("1,2,3,4,5");  
 SET\_RELAY("1-5");  
 SET\_RELAY("1,2,3-5");

解释：SET\_RELAY 指令会清掉之前的继电器状态

### 2、继电器 CLOSE\_RELAY 指令

例：闭合 RELAY 1-5  
 CLOSE\_RELAY("1,2,3,4,5");  
 CLOSE\_RELAY("1-5");  
 CLOSE\_RELAY("1,2,3-5");

解释：CLOSE\_RELAY 指令不会清掉之前的继电器状态

### 3、继电器清除指令

```
SET_RELAY("0");
CLEAR_RELAY("1,2,3,4,5");
```

### 4、继电器分组指令（2022 年 5 月前出厂的设备需要软件升级方可支持此指令）

#### ①分 2 组，双工位并行操作指令

SET\_P2S\_RELAY(int X,SPACE,int a,int b,int c,int d,int e....);//最多容纳 24 个控制位号变量  
 解释：变量 X=继电器平均分组的组与组之间的 CBIT 位号间隔数，a,b,c,d,e....=CBIT 位号变量，CBIT 变量为大于 0 的整数,配套指令 CLOSE\_P2S\_RELAY(),CLEAR\_P2S\_RELAY()

例：SET\_P2S\_RELAY(10,SPACE,1,2,3,4,5);  
 分两组继电器,组间距为 10，执行此指令实际闭合的继电器为 K1-K5,K11-K15，  
 若 X=0，则实际只闭合 K1-K5

#### ②分 4 组，四工位并行操作指令

SET\_P4S\_RELAY(int X,SPACE,int a,int b,int c,int d,int e....);//最多容纳 24 个控制位号变量  
 解释：变量 X=继电器平均分组的组与组之间的 CBIT 位号间隔数，a,b,c,d,e....=CBIT 位号变量,为大于 0 的整数,配套指令 CLOSE\_P4S\_RELAY(),CLEAR\_P4S\_RELAY()

例：SET\_P4S\_RELAY(10,SPACE,1,2,3,4,5);  
 分四组继电器,组间距为 10,执行此指令实际闭合的继电 K1-K5,K11-K15,K21-K25，  
 K31-K35 若 X=0，则实际只闭合 K1-K5

注： 上述①、②指令在并行测试中此指令不受 FAIL\_STOP 控制，如特殊情况下 SITE 之间有影响则需单独操作,括号内 CBIT 位号为变量,不支持字符串型指令格式,需要一一列出所需的位号

**③分 1~4 组，最大 4 组，单独组操作指令(多用于 CP 中多 SITE 测试 TRIM FUSE)**

SET\_GROUP\_RELAY(int Y,GP,int X,SPACE,int a,int b,int c,int d,int e....);

解释：Y=继电器分组号,X=继电器平均分组的组与组之间的间隔数，a,b,c,d,e.....=CBIT 位号  
 Y 取值范围为 0-4，Y=1,为第一组,Y=2 为第二组 ,Y=3 为第三组,Y=4 为第四组,  
 Y=0 为复位系统所有用户电器  
 a,b,c,d,e....=CBIT 位号变量，为大于 0 的整数  
 若 X=0,则只执行第一组继电器动作  
 相关配套指令有 CLOSE\_GROUP\_RELAY(),CLEAR\_GROUP\_RELAY()

例： SET\_GROUP\_RELAY(1,GP,20,SPACE,1,2,3,4);  
 闭合第 1 组的继电器 K1,K2,K3,K4

SET\_GROUP\_RELAY(2,GP,20,SPACE,1,2,3,4);  
 闭合第 2 组的继电器 K21,K22,K23,K24

SET\_GROUP\_RELAY(3,GP,20,SPACE,1,2,3,4);  
 闭合第 3 组的继电器 K41,K42,K43,K44

SET\_GROUP\_RELAY(4,GP,20,SPACE,1,2,3,4);  
 闭合第 4 组的继电器 K61,K62,K63,K64

SET\_GROUP\_RELAY(0,GP,20,SPACE,1,2,3,4);  
 继电器状态总清零

SET\_GROUP\_RELAY(1,GP,0,SPACE,1,2,3,4);  
 SET\_GROUP\_RELAY(2,GP,0,SPACE,1,2,3,4);  
 SET\_GROUP\_RELAY(3,GP,0,SPACE,1,2,3,4);  
 SET\_GROUP\_RELAY(4,GP,0,SPACE,1,2,3,4);  
 上面四条指令一样，只闭合第 1 组继电器 K1,K2,K3,K4

例：4SITE 测试中烧熔丝 TRIM FUSE 例程

```
    SET_VIS_P(1,FVMI,5,V,20,MA);
    DVM_MEASURE_P(1,5,V,10);
    for(j=0;j<iNum;j++)
        Vref[j]=GET_DATA(j);
//trimming
    for(j=0;j<iNum;j++)
    {
        if(2.45<Vref[j]<=2.48)
        {
            CLOSE_GROUP_RELAY(j+1,GP,8,SPACE,1,2,3);//GP 号与 SITE 一一对应
            Delay(5);
            CLEAR_GROUP_RELAY(j+1,GP,8,SPACE,1,2,3);
        }

        if(2.48<Vref[j]<=2.50)
        {
            CLOSE_GROUP_RELAY(j+1,GP,8,SPACE,1,2,4);
            Delay(5);
            CLEAR_GROUP_RELAY(j+1,GP,8,SPACE,1,2,4);
        }

        if(2.50<Vref[j]<=2.53)
        {
            CLOSE_GROUP_RELAY(j+1,GP,8,SPACE,2,3,5,6);
            Delay(5);
            CLEAR_GROUP_RELAY(j+1,GP,8,SPACE,2,3,5,6);
        }
    }
}
```

---

-----采样读取指令-----

**适用场合：根据测试具体要求，合理优化测试时间**

**1、采样**

```
SET_SAMPLING_NUM(0);//全局采样数设置 30
SET_SAMPLING_NUM(1);//全局采样数设置 60
SET_SAMPLING_NUM(2);//全局采样数设置 120,与无该指令相同
```

说明：括号内采样最小数为 10,最大 120,全局有效直到下一次设置为止

**2、读取**

```
READ_AD_MODE(0);
说明:软件读取,用于细测,系统默认为 0,全局有效直到下一次设置为止
READ_AD_MODE(1);
说明:硬件读取,用于粗测,一般用于测量 500mV 以上较高电平,uA 以上级电流,全局有效直到
下一次设置为止
```

---

-----清零指令-----

**1、并行-指定通道清零,先置 0 后断开**

```
CLEAR_VIS_P(1);
CLEAR_LVIS_P(1);
CLEAR_VIN5A_P(1);
```

**2、单测-指定通道清零,先置 0 后断开**

```
CLEAR_VISN(1);
CLEAR_LVIS(1);
CLEAR_VIN5A(1);
CLEAR_HVIS();
```

**3、系统总清**

```
CLEAR_ALL();
```

## -----设限指令-----

例 1:

```
if(!SHOW_RESULT("ICC1",ICC_AB,"mA",25,10,5))  
return;
```

说明: "ICC1"=标识符,传递的实体变量为 ICC\_AB,显示在 LOGO 中的名字  
ICC\_AB=实际测试结果  
"mA"=经过外部换算后的单位标识  
25=SPEC 区间上限  
10=SPEC 区间下限  
5=软 BIN 号

例 2:

```
if(!SHOW_RESULT("ICC1",ICC_AB,MA,25,10,5))  
return;
```

说明: "ICC1"=标识符,传递的实体变量为 ICC\_AB,显示在 LOGO 中的名字  
ICC\_AB=实际测试结果  
MA=系统内部运算输出的实际单位, 不需要外部换算  
25=SPEC 区间上限  
10=SPEC 区间下限  
5=软 BIN 号

例 3:

```
if(!SHOW_RESULT("ICC1",ICC_AB,MA,No_UpLimit,No_LoLimit,5))  
return;
```

说明: "ICC1"=标识符,传递的实体变量为 ICC\_AB,显示在 LOGO 中的名字  
ICC\_AB=实际测试结果  
MA=系统内部运算输出的实际单位, 不需要外部换算  
No\_UpLimit=SPEC 区间不设上限  
No\_LoLimit=SPEC 区间不设下限  
5=软 BIN 号

例 4:

```
if(!SHOW_RESULT("ICC1",ICC_AB,MA,25,-20,5))  
{  
POWER_OFF();//自定义失效返回前的下电函数,一般用于带大电容的放电操作  
return;
```

```
}

```

-----程序结尾 PASS\_BIN 指令-----

```
SET_BIN(0,1);
```

-----测试头数量声明指令-----

```
SET_COMMAND(1,1);//单测试头模式
SET_COMMAND(1,2);//双测试头模式,系统默认双测试头模式
```

-----换切电流档不掉电指令-----

```
FVMI_RANGE_NOBREAK();//用在切换之前
```

-----SET\_RANGE 指令-----

```
SET_VIS_RANGE(1,FVMI,20);
SET_LVIS_RANGE(1,FVMI,20);
SET_VISA_RANGE(1,FVMI,20);
说明：仅用在 FVMI 模式下,全程设置电压量程 1=通道,20=电压值
```

-----扫描监控-----

**适用场合：根据输入端电压电流的渐进增加或减小,监控输入或输出端电平或电流的突变点**

例程：输入电压初始 2V,然后以 50mV 步进缓慢增加,检测输入端电流大于 5mA 小于 100mA 的时刻输入电压的施加值

```
INIT_SEARCH_D();//扫描测试的初始指令
for(double V_temp=2;V_temp<=8;V_temp+=0.05)
{
    SET_VIS_P(1,FVMI,V_temp,V,20,MA);
    VIS_MEASURE_P(1,5);
    for(j=0;j<iNum;j++)
        MeasureI[j]=GET_DATA(j)*1e3;

    if(COMP_SEARCH_D(V_temp,0,MeasureI,100,5))//MeasureI 大于 5MA 小于 100MA 时跳出
        break;
}
READ_SEARCH_R(1);//回读跳出时"测量"的电流值
for(j=0;j<iNum;j++)
    MeasureI[j]=GET_DATA(j);
if(!SHOW_RESULT("MeasureI",MeasureI,"V",100,5,7))
```

```

return;
READ_SEARCH_F(1);//回读跳出时"施加"的电压值
for(j=0;j<iNum;j++)
VST[j]=GET_DATA(j);
if(!SHOW_RESULT("VST",VST,"V",6.5,4.9,7))
return;

```

-----PASS\_BIN 细分多档-----

**适用场合：需要针对某个或多个参数,进行细分档位,良品复合分档**

例程：根据 VCS 的测试结果,分两个良品档

```

int n,test_sign;
int fbin[4];

for(j=0;j<iNum;j++)
{
    test_sign=1;
    if((vcs[j]<=252.5)&&(vcs[j]>237.5))//A 档
        test_sign=1;

    if((vcs[j]<=268.3)&&(vcs[j]>252.5))//B 档
        test_sign=2;

    switch (test_sign)
    {
        case 1:
            fbin[j]=1;    break;//BIN1
        case 2:
            fbin[j]=2;    break;//BIN2
    }
}
for(n=1;n<=iNum;n++)
SET_BIN(n,fbin[n-1]);

```

-----获取当前有效 SITE-----

**适用场合：用于单资源并行测试中的串行处理,或 CP 测试中因多 SITE 共电源等情况相互影响进行的串行处理**

例：以单路高压源 HVIS 为例,4SITE 测试中串行处理,测试 VDSS,IDSS

```

int Actisite[4];
int Addr[4];

```

```
//Actisite[X]==0 为 ACTIVE SITE
Addr[1]=GET_DATA(6);//获取当前 SITE 信息

Actisite[0]=Addr[1]&0x01;//SITE1 ,1
Actisite[1]=Addr[1]&0x02;//SITE2 ,2
Actisite[2]=Addr[1]&0x04;//SITE3 ,4
Actisite[3]=Addr[1]&0x08;//SITE4 ,8

//VDSS
SET_HVIS(FIMV,2,UA,800,V); //FIMV
Delay(50);

if(Actisite[0]==0)
{
    SET_RELAY("45");
    Delay(50);
    MeasureV[0] =MEASURE_HVIS();
}

if(Actisite[1]==0)
{
    SET_RELAY("46");
    Delay(10);
    MeasureV[1] =MEASURE_HVIS();
}

if(Actisite[2]==0)
{
    SET_RELAY("47");
    Delay(10);
    MeasureV[2] =MEASURE_HVIS();
}

if(Actisite[3]==0)
{
    SET_RELAY("48");
    Delay(10);
    MeasureV[3] =MEASURE_HVIS();
}

CLEAR_HVIS();
CLEAR_ALL();
```

```
if(!SHOW_RESULT("VDSS",MeasureV,"V",850,300,2))
    return;

//IDSS
    SET_HVIS(FVMI,200,V,10,UA);
    Delay(10);
    SET_HVIS(FVMI,300,V,10,UA);
    Delay(10);
    SET_HVIS(FVMI,400,V,10,UA);
    Delay(10);
    SET_HVIS(FVMI,500,V,10,UA);
    Delay(10);

if(Actisite[0]==0)
{
    SET_RELAY("45");////
    Delay(5);
    MeasureI[0] =MEASURE_HVIS()*1e6;
}
if(Actisite[1]==0)
{
    SET_RELAY("46");////
    Delay(5);
    MeasureI[1] =MEASURE_HVIS()*1e6;
}
if(Actisite[2]==0)
{
    SET_RELAY("47");////
    Delay(5);
    MeasureI[2] =MEASURE_HVIS()*1e6;
}
if(Actisite[3]==0)
{
    SET_RELAY("48");
    Delay(5);
    MeasureI[3] =MEASURE_HVIS()*1e6;
}
if(!SHOW_RESULT("IDSS",MeasureI,"uA",2,-2,2))
    return;
```

